

Аниконов Ю. Е., Нецадим М. В.

ОБ АНАЛИТИЧЕСКИХ МЕТОДАХ В ТЕОРИИ ОБРАТНЫХ ЗАДАЧ ДЛЯ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ*

В работе приводятся новые представления решений и коэффициентов уравнений математической физики, которые являются дифференциально-алгебраическими тождествами. Полученные представления частично использованы при изучении многомерных и одномерных обратных задач.

Ключевые слова: обратные задачи математической физики, аналитические методы решения, параболические уравнения.

Введение

Представление решений и коэффициентов дифференциальных уравнений достаточно широко освещается в математической литературе. К этому направлению относится построение функционально-инвариантных решений гиперболических уравнений [1], аналитические представления решений и коэффициентов параболических уравнений [2], представление решения и коэффициента уравнения Штурма – Лиувилля с применением в обратных задачах теории рассеяния, построение гармонических и других потенциалов для вычисления решений (скорости) и коэффициентов (давления) системы уравнений газовой динамики и др.

В настоящей работе приводятся новые представления решений и коэффициентов параболических уравнений, которые частично использованы при изучении многомерных обратных задач.

Начнем с некоторых пояснений, связанных с параболическими уравнениями.

1. Представления решений и коэффициентов параболических уравнений

В книге [3] для решения $w(x, y, t)$ уравнения теплопроводности

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - q(y)w$$

* Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект № 09-01-00422а), Междисциплинарной интеграционной программы фундаментальных исследований СО РАН (проект № 81), ОМН РАН (проект № 1.3.8), программы фундаментальных исследований СО РАН, выполняемых совместно со сторонними научными организациями (проект № 93), Гранта Министерства образования (проект ЗН-24.10).

получена формула $w = \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-x^2/4t} \int_0^\infty e^{-\lambda t} \varphi(y, \lambda) d\sigma(\lambda)$, где функция $\varphi(y, \lambda)$: $-\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + q(y)\varphi = \lambda\varphi$. И эта формула использована для решения обратной задачи — нахождения коэффициента $q(y)$.

Уравнение диффузии, согласно [4], представлено параболическим уравнением

$$\rho(x, t) \frac{\partial w}{\partial t} = \operatorname{div}(p(x, t) \nabla w) - q(x, t)w + F(x, t).$$

При этом уравнение теплопроводности имеет вид

$$c(x, t) \rho(x, t) \frac{\partial w}{\partial t} = \operatorname{div}(k(x, t) \nabla w) + F(x, t),$$

где w — температура; ρ — плотность; c — теплоемкость; k — теплопроводность; F — функция источника.

С учетом переноса параболическое уравнение диффузии с приложениями указано в работе [5]:

$$\frac{\partial w}{\partial t} = V_1 \frac{\partial w}{\partial x} + V_2 \frac{\partial w}{\partial y} + V_3 \frac{\partial w}{\partial z} + \frac{\partial}{\partial z} \left(\gamma \frac{\partial w}{\partial z} \right) + \mu \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) + F(x, y, z, t).$$

Интересная интерпретация решения и коэффициентов параболического уравнения приведена в работе [6]. Так, для уравнения

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \operatorname{div}(k(x, y) \nabla w) - q(x, y), \quad (x, y) \in D \subset \mathbb{R}^2, \quad t > 0,$$

решение $w(x, y, t)$ и коэффициенты $k(x, y)$, $q(x, y)$ интерпретируются следующим образом: $w(x, y, t)$ — цена товара; $k(x, y)$ — коэффициент товаропроводности; $q(x, y)$ — разность спроса и предложения.

Прикладная направленность, характер приведенных уравнений и представления решений учитываются в непосредственно проверяемых леммах и теоремах работы.

Обозначим через $F_j(z, p)$, $j = 1, 2$, фундаментальную систему решений линейного обыкновенного дифференциального уравнения 2-го порядка с параметром p , $0 \leq p < \infty$,

$$F''(z) + b(z)F'(z) + (pa(z) + c(z))F(z) = 0,$$

где $c(z)$, $b(z)$, $a(z)$ — некоторые мероморфные функции. Пусть $a_{ij}(x)$, $a_j(x)$, $i, j = 1, 2, \dots, n$, $x = (x_1, \dots, x_n)$ — фиксированные непрерывно-дифференцируемые функции, заданные в области $D \subset \mathbb{R}^n$, $n \geq 1$, и функция $\psi(x)$ — решение линейного уравнения

$$L\psi \equiv \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{j=1}^n a_j(x) \frac{\partial \psi}{\partial x_j} = 0.$$

Определим функцию $\varphi(x)$ равенством

$$\psi(x) = \int_0^{\varphi(x)} \exp \left(- \int_0^s b(z) dz \right) ds,$$

предполагая ее существование [7]. Функция $\varphi(x)$ удовлетворяет нелинейному уравнению [7]

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{j=1}^n a_j(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} = b(\varphi(x)) \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j}.$$

Обозначим через $Q(p)$, $R(p)$, $p \in \mathbb{R}$, некоторые интегрируемые и достаточно быстро убывающие на бесконечности функции (например, финитные).

Лемма 1. Функции $w(x, t)$, $\lambda(x)$, $\mu(x)$, определенные формулами

$$w(x, t) = \int_0^\infty [Q(p)F_1(\varphi(x), p) + R(p)F_2(\varphi(x), p)] e^{-pt} dp,$$

$$\lambda(x) = a(\varphi(x)) \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j}, \quad \mu(x) = c(\varphi(x)) \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_j},$$

удовлетворяют эволюционному уравнению первого порядка по переменной t :

$$\lambda(x) \frac{\partial w}{\partial t} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial^2 w}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{j=1}^n a_j(x) \frac{\partial w}{\partial x_j} + \mu(x)w.$$

Пример 1. Пусть, как и выше, $F_1(y, p)$, $F_2(y, p)$ — фундаментальная система решений уравнения Штурма — Лиувилля $F''(y) = (c(y) - p)F(y)$ с параметром $p \geq 0$, и пусть $u(x) \neq 0$, $x \in D \subset \mathbb{R}^n$ — гармоническая функция такая, что $\nabla u(x) \neq 0$. Тогда функция

$$w(x, t) = \int_0^\infty [Q(p)F_1(u(x), p) + R(p)F_2(u(x), p)] e^{-pt} dp,$$

удовлетворяет параболическому уравнению $\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{1}{|\nabla u|^2} \Delta w - c(u)w$.

Для систем нелинейных уравнений, оказывается, имеет место следующее утверждение.

Лемма 2. Пусть 1) $y \in \mathbb{R}$, $t_0 \leq t \leq t_1$, $x = (x_1, \dots, x_n) \in D$, $z = (z_1, \dots, z_m) \in \mathbb{R}^m$; 2) $\varphi = \varphi(x, t)$, $\psi = \psi(x, t) \neq 0$ — дважды непрерывно дифференцируемые решения системы

$$\beta |\nabla \rho|^2 \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \alpha \Delta \varphi = 0, \quad \beta |\nabla \rho|^2 \frac{\partial \psi}{\partial t} + \alpha \Delta \psi = 0, \quad \rho = \varphi/\psi;$$

3) $F(y, t) = (F_1, \dots, F_m)$, $a(y, z) = (a_1, \dots, a_m)$ — дважды непрерывно дифференцируемые вектор-функции такие, что

$$\beta \frac{\partial F}{\partial t} + \alpha \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = a(y, F(y, t)).$$

Тогда вектор-функция $w(x, t) = \psi(x, t)F(\rho(x, t), t)$ является решением системы нелинейных дифференциальных уравнений

$$\beta |\nabla \rho|^2 \frac{\partial w}{\partial t} + \alpha \Delta w = \psi |\nabla \rho|^2 a(\rho, w/\psi).$$

В случае независимости вектор-функции F от переменной t имеет место следующая лемма.

Лемма 3. Пусть $y \in \mathbb{R}$, $t_0 \leq t \leq t_1$, $x = (x_1, \dots, x_n) \in D \subset \mathbb{R}^n$, $u = u(x, t)$ — функция, $F = (F_1, \dots, F_m)(y)$, $a = (a_1, \dots, a_m)(y, z)$ — вектор-функции, где $z = (z_1, \dots, z_m) \in \mathbb{R}^m$. Если выполнены соотношения

$$\alpha \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = a(y, F(y)), \quad \beta \frac{\partial u}{\partial t} + \alpha \Delta u = 0$$

для некоторых, вообще говоря, комплекснозначных постоянных α, β , то вектор-функция $w(x, t) = F(u(x, t))$ является решением системы нелинейных многомерных дифференциальных уравнений

$$\beta \frac{\partial w}{\partial t} + \alpha \Delta w = |\nabla u|^2 a(u(x, t), w).$$

Пример 2. Если $\beta = i\hbar$, $\alpha = \hbar^2/(2m_0)$, $\frac{\partial F}{\partial t} = 0$, $\psi = 1$, то

$$i\hbar \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{\hbar^2}{2m_0} \Delta w = |\nabla \varphi|^2 a(\varphi(x, t), w),$$

вообще говоря, есть нелинейная система уравнений Шредингера.

Лемма 4. Пусть заданы 1) $V(x, t)$ — произвольная дважды дифференцируемая функция, $x = (x_1, \dots, x_n) \in D$, $t \in \mathbb{R}$, причем $\nabla V \neq 0$; 2) постоянные B, C такие, что $B - CV(x, t) \neq 0$; 3) $F(y, t)$ — произвольное решение уравнения

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}, \quad y \in \mathbb{R}.$$

Тогда функции $w(x, t)$, $k(x, t)$, $A^i(x, t)$, $i = 1, \dots, n$, определенные формулами

$$w(x, t) = \frac{1}{B - CV(x, t)} F(V(x, t), t), \quad (1)$$

$$k(x, t) = \frac{1}{|\nabla V(x, t)|^2}, \quad (2)$$

$$A^i(x, t) = A_0^i(x, t) - \frac{1}{|\nabla V(x, t)|^2} \left(\frac{2C}{B - CV(x, t)} + \frac{\Delta V(x, t)}{|\nabla V(x, t)|^2} - \frac{\partial V}{\partial t} \right) \frac{\partial V}{\partial x_i},$$

удовлетворяют уравнению

$$\frac{\partial w}{\partial t} = k(x, t) \Delta w + \sum_{i=1}^n A^i \frac{\partial w}{\partial x_i},$$

где $A_0^i(x, t)$, $i = 1, \dots, n$ — некоторые функции такие, что $\sum_{i=1}^n A_0^i \frac{\partial V}{\partial x_i} = 0$.

Замечание 1. К решению $w(x, t)$ можно добавлять $\tilde{w}(x, t)$ — любое решение уравнения с теми же коэффициентами, т. е.

$$w(x, t) = \frac{1}{B - CV(x, t)} F(V(x, t), t) + \tilde{w}(x, t).$$

Такая процедура часто необходима для удовлетворения начально-краевых условий, и мы далее существенно используем это.

Следствие 1. Пусть выполнены условия леммы 4, и пусть $A_0^i(x, t) = 0$, $i = 1, \dots, n$. Тогда имеет место тождество

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{1}{|\nabla V(x, t)|^2} \Delta w - \frac{1}{|\nabla V(x, t)|^2} \left(\frac{2C}{B - CV(x, t)} + \frac{\Delta V}{|\nabla V(x, t)|^2} - \frac{\partial V}{\partial t} \right) \sum_{i=1}^n \frac{\partial w}{\partial x_i} \frac{\partial V}{\partial x_i},$$

где $w(x, t)$ определено формулой (1).

Пример 3. Если в тождестве следствия 1 взять $n = 1$, $F(y, t) = \frac{1}{\sqrt{\pi t}} \exp\left(-\frac{(y - y_0)^2}{4t}\right)$, $B = 1$, $C = 0$, $V(x, t) = a(t)x + b(t)$, где $a(t)$, $b(t)$ — непрерывно дифференцируемые функции, $a(t) \neq 0$, то получаются соотношения, похожие на формулы Колмогорова [2], а именно

$$w(x, t) = F(V(x, t), t) = \frac{1}{\sqrt{\pi t}} \exp\left(-\frac{(x - P(t))^2}{Q(t)}\right),$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = C(t) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (A(t)x + B(t)) \frac{\partial w}{\partial x},$$

где $Q(t) = 4ta^2(t)$, $P(t) = \frac{b(t) - y_0}{a(t)}$, $C(t) = \frac{1}{a^2(t)}$, $A(t) = \frac{a'(t)}{a(t)}$, $B(t) = \frac{b'(t)}{a(t)}$.

Следствие 2. Пусть выполнены условия следствия 1, и пусть функция $V(x, t)$ удовлетворяет уравнению $\frac{2C}{B - CV} + \frac{\Delta V}{|\nabla V|^2} - \frac{\partial V}{\partial t} = 0$. Тогда функция $w(x, t)$, определенная формулой (1), удовлетворяет уравнению $\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{1}{|\nabla V(x, t)|^2} \Delta w$.

При $n = 1$ это уравнение имеет вид $\frac{\partial V}{\partial t} = \frac{2C}{B - CV(x)} + \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \bigg/ \left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)^2$. Если определить функции $T(t)$ и $X(x)$ равенствами

$$T(t) = \pm 1 / (C_1 - 2\alpha Ct)^{1/2}, \quad \int \exp\left(\frac{\alpha}{2X^2}\right) dX = C_2 x + C_3,$$

где α , C_1 , C_2 , C_3 — некоторые константы, то функция $V = \frac{B}{C} - \frac{1}{CT(t)X(x)}$ является его решением.

Лемма 5. Пусть выполнены условия леммы 4, и пусть функция $V(x, t)$ является решением уравнения

$$\frac{\partial V}{\partial t} = \frac{\Delta V}{|\nabla V|^2} + \frac{2C}{B - CV} - \frac{2}{|\nabla V|^4} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 V}{\partial x_i \partial x_j} \frac{\partial V}{\partial x_i} \frac{\partial V}{\partial x_j}. \quad (3)$$

Тогда функция $w(x, t)$, определенная формулой (1), удовлетворяет уравнению в дивергентной форме

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \operatorname{div}(k(x, t)\nabla w),$$

где коэффициент $k(x, t)$ определен формулой (2).

При $n = 1$ уравнение (3) принимает вид $\frac{\partial V}{\partial t} = \frac{2C}{B - CV(x)} - \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \bigg/ \left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)^2$. Если определить функции $T(t)$ и $X(x)$ равенствами

$$T(t) = \pm (6\alpha C^2 t + C_1)^{3/2}, \quad \int \exp\left(\frac{3\alpha}{2} X^{2/3}\right) dX = C_2 x + C_3,$$

где α , C_1 , C_2 , C_3 — некоторые константы, то функция $V = \frac{1}{C} \left(B - \sqrt[3]{T(t)X(x)}\right)$ является его решением.

Пусть дифференциальный оператор L определен формулой

$$L = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t) \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_i^n b_i(x, t) \frac{\partial}{\partial x_i} + c(x, t),$$

где $x = (x_1, \dots, x_n)$, $a_{ij}(x, t) = a_{ji}(x, t)$, $b_i(x, t)$, $c(x, t)$ — достаточно гладкие функции от (x, t) . Тогда для параболического уравнения

$$\frac{1}{\lambda^2} \frac{\partial w}{\partial t} = Lw, \quad (4)$$

имеет место [8; 9] следующая лемма.

Лемма 6. Пусть функции $\varphi(x, t)$, $\psi(x, t)$ являются решением нелинейной системы уравнений

$$\frac{1}{\lambda^2} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = L\varphi, \quad \frac{1}{\lambda^2} \frac{\partial \psi}{\partial t} = L\psi, \quad (5)$$

где

$$\frac{1}{\lambda^2} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t) \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\varphi}{\psi} \right) \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\varphi}{\psi} \right),$$

а $F(y, t)$ — любое решение параболического уравнения $\frac{\partial F}{\partial t} = \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}$. Тогда функция $w(x, t) = \psi F\left(\frac{\varphi}{\psi}, t\right)$ удовлетворяет уравнению (4).

Следствие 3. Если коэффициенты a_{ij} , b_i , c оператора L не зависят от переменной t , то решением нелинейной системы (5) являются функции $\varphi(x)$, $\psi(x)$ такие, что $L\varphi = 0$, $L\psi = 0$. При этом если $\varphi(x) \neq 0$, $\psi(x) \neq 0$, то имеют место формулы

$$\frac{1}{\lambda^2} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\varphi}{\psi} \right) \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\varphi}{\psi} \right), \quad w(x, t) = \psi F\left(\frac{\varphi}{\psi}, t\right),$$

и поэтому поиск коэффициента $\lambda(x)$ может быть обусловлен краевыми данными для функций $\varphi(x)$, $\psi(x)$.

Дальнейшее расширение полученных формул возможно, в частности, путем одновременного преобразования координат и решений [10–12]. Приведем общую схему подобных преобразований с учетом начально-краевых условий.

Лемма 7. Пусть заданы

1) область $D \subset \mathbb{R}^n$ с гладкой границей $\gamma = \partial D$, ν — единичный вектор нормали границы γ ;

2) вектор-функция $v(x)$, осуществляющая диффеоморфное отображение области D на свой образ $v(D) \subset \mathbb{R}^n$;

3) матричнозначная функция $u(x) = (u_{ij}(x))$, $i, j = 1, \dots, m$, $m \geq 1$, $x \in D$, имеющая обратную функцию $u^{-1}(x)$ (в смысле умножения матриц);

4) вектор-функция $G(z)$, $z = (z_1, \dots, z_m)$, осуществляющая диффеоморфное отображение пространства \mathbb{R}^m на себя;

5) некоторая вектор-функция $w_0(x) = (w_{01}(x), \dots, w_{0m}(x))$.

Предположим, что вектор-функция $F(y, t) = (F_1, \dots, F_m)$ является решением эволюционного уравнения

$$\frac{\partial F}{\partial t} = L(F), \quad y \in D \subset \mathbb{R}^n, \quad t \geq 0,$$

и удовлетворяет начальному условию

$$F|_{t=0} = u^{-1}(v^{-1}(y))G(w_0(v^{-1}(y))), \quad y \in D.$$

Здесь L — некоторый, вообще говоря, нелинейный оператор.

Тогда неявное решение $w(x, t)$ уравнения

$$G(w(x, t)) = u(x)F(v(x), t) \quad (6)$$

удовлетворяет эволюционному уравнению

$$\frac{\partial w}{\partial t} = B_G(w)$$

и начальному условию

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad x \in D,$$

где оператор B_G определяется формулой

$$B_G(w) = \left(\frac{\partial G}{\partial w} \right)^{-1} u(x)L(u^{-1}(x)G(w))$$

$\left(\frac{\partial G}{\partial w} \right)$ — матрица Якоби отображения $G(w)$. При этом если

$$w|_\gamma = \alpha(s, t), \quad \frac{\partial w}{\partial \mathbf{v}}|_\gamma = \beta(s, t), \quad u|_\gamma = 1, \quad \frac{\partial u}{\partial \mathbf{v}}|_\gamma = 0, \quad v|_\gamma = x, \quad \frac{\partial v}{\partial \mathbf{v}}|_\gamma = \mathbf{v}, \quad (7)$$

то

$$F|_\gamma = G(\alpha(s, t)), \quad \frac{\partial F}{\partial \mathbf{v}}|_\gamma = \frac{\partial G}{\partial \alpha} \beta(s, t).$$

Заметим, что если $G(z) = z$, то краевые данные $\alpha(s, t)$, $\beta(s, t)$ для $w(x, t)$ и $F(y, t)$ совпадают, что важно для применений, и кроме того, если к оператору B_G предъявляются дополнительные требования самосопряженности в главной части или обращения в нуль коэффициентов при младших производных, то на $u(x)$ и $y = v(x)$ возникают дифференциальные уравнения (см. пример 4).

В качестве первого примера приведем преобразованную формулу Пуассона, содержащую значительный произвол, который можно использовать в обратных и других задачах.

Пример 4. Пусть $m = 1$ в лемме 7, и функция $F(y, t)$ — решение параболического уравнения $\frac{\partial F}{\partial t} = \Delta F$. Тогда имеют место формулы

$$\begin{aligned} \tilde{u}(y) &= \frac{1}{u(V^{-1}(y))}, \quad y \in \mathbb{R}^n, \quad a_{ij}(x) = \sum_{k=1}^n \frac{\partial V_i^{-1}}{\partial y_k} \frac{\partial V_j^{-1}}{\partial y_k} \Big|_{y=V(x)}, \\ a_j(x) &= \frac{1}{\tilde{u}(y)} \left[\sum_{k=1}^n 2 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial y_k} \frac{\partial V_j^{-1}}{\partial y_k} + \tilde{u}(y) \Delta V_j^{-1} \right] \Big|_{y=V(x)}, \quad a(x) = \frac{1}{\tilde{u}(y)} \Delta \tilde{u} \Big|_{y=V(x)}, \\ w(x, t) &= G^{-1} \left(\frac{u(x)}{\pi^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} \frac{G(w_0(V^{-1}(V(x) + 2\xi\alpha\sqrt{t})))}{u(V^{-1}(V(x) + 2\xi\alpha\sqrt{t}))} e^{-\xi^2} d\xi \right), \end{aligned}$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial^2 w}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \frac{\partial w}{\partial x_i} \frac{\partial w}{\partial x_j} \frac{G''(w)}{G'(w)} + \sum_{j=1}^n a_j(x) \frac{\partial w}{\partial x_j} + a(x) \frac{G(w)}{G'(w)},$$

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad x \in \mathbb{R}^n.$$

При $u(x) = 1$, $G(z) = z$, $V(x) = x$, разумеется, получается формула Пуассона. Обращаем внимание на интересные, на наш взгляд, сочетания прямых и обратных отображений в формуле для решения $w(x, t)$.

Замечание 2. Если априори известно, что $a_j(x) = 0$, $a(x) = 0$, то на отображение $V(x)$ и функцию $u(x)$ возникают дифференциальные соотношения

$$\Delta \tilde{u}(y) = 0, \quad \tilde{u}(y) = \frac{1}{u(V^{-1}(y))}, \quad y \in \mathbb{R}^n,$$

$$2 \sum_{k=1}^n \frac{\partial \tilde{u}}{\partial y_k} \frac{\partial V_j^{-1}}{\partial y_k} + \tilde{u}(y) \Delta V_j^{-1} = 0, \quad j = 1, \dots, n,$$

что может быть использовано для вычисления коэффициентов $a_{ij}(x)$ в конкретных обратных задачах, возможно, с использованием соотношений (7).

Интересный пример общей схемы леммы 7 получается при использовании формулы для решения задачи Коши параболического уравнения с переменными коэффициентами.

Пример 5. Следуя [13], рассмотрим уравнение

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \Delta_\mu F, \quad (8)$$

где $F = F(y, t)$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$, $t \in \mathbb{R}$, Δ_μ — дифференциальный оператор второго порядка, определенный формулой

$$\Delta_\mu = \frac{1 - |y|^2}{4} \left((1 - |y|^2) \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2}{\partial y_j^2} - 2\mu \sum_{j=1}^n y_j \frac{\partial}{\partial y_j} + \mu(2 - n - \mu) \right).$$

Здесь $|y|^2 = y_1^2 + \dots + y_n^2$. Если $\mu = 2 - n$, то Δ_{2-n} — оператор Лапласа — Бельтрами, связанный с метрикой $\frac{4|dy|^2}{(1 - |y|^2)^2}$, где $|dy|^2 = dy_1^2 + \dots + dy_n^2$.

Напомним, что гипергеометрическая функция Гаусса определяется формулой

$${}_2F_1(a, b, c, s) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(a)_k (b)_k s^k}{(c)_k k!},$$

где $(a)_0 = 1$, $(a)_k = a(a+1) \dots (a+k-1)$, $k \geq 1$. Определим функции

$$\Phi_\lambda(y) = (1 - |y|^2)^{\frac{1-\mu+i\lambda}{2}} {}_2F_1 \left(\frac{n-1+i\lambda}{2}, \frac{1-i\lambda}{2}, \frac{n}{2}, |y|^2 \right),$$

$$C(\lambda) = \frac{2^{1-\mu-i\lambda} \Gamma(\frac{n}{2}) \Gamma(i\lambda)}{\Gamma(\frac{n-1+i\lambda}{2}) \Gamma(\frac{1+i\lambda}{2})}, \quad C_{n,\mu} = \begin{cases} 1, & \text{если } n \in (2-n, 0), \\ \frac{\Gamma(\frac{n}{2}) \Gamma(1-\mu)}{\Gamma(\frac{2-\mu}{2}) \Gamma(\frac{n-\mu}{2})}, & \end{cases}$$

$$p(t, q) = C_{n,\mu} \int_0^\infty \exp \left(-t \frac{(1-\mu)^2 + \lambda^2}{4} \right) \Phi_\lambda(q) |C(\lambda)|^{-2} d\lambda.$$

Тогда функция $F(y, t) = \int_{\mathbb{R}^n} p(t, y - z) F_0(z) dz$, оказывается, является решением уравнения (8) и удовлетворяет начальному условию $F|_{t=0} = F_0(y)$.

В соответствии с леммой 6, если функцию $F_0(y)$ взять в виде $F_0(y) = u^{-1}(v^{-1}(y))G(w_0(v^{-1}(y)))$, то функция $w(x, t)$, определенная соотношением (6), является решением преобразованного уравнения $\frac{\partial w}{\partial t} = B_G(w)$ и удовлетворяет начальным условиям $w|_{t=0} = w_0(x)$. Полученный произвол $G(y)$, $u(x)$, $v(x)$ можно использовать в различных, в том числе и обратных, задачах.

2. Обратные задачи

Исследование обратных задач начнем с общей схемы построения формальных решений линейных многомерных обратных задач. Аналогичные схемы построения решений будут приведены также в нелинейных обратных задачах, но с граничными условиями.

Сначала рассматривается многомерная линейная обратная задача для эволюционного уравнения первого порядка по переменной t : найти две функции $w(x, t)$, $\lambda(x)$, $x \in D \subset \mathbb{R}^n$, $t \geq 0$, если

$$\alpha \frac{\partial w}{\partial t} = Aw + f(t)\lambda(x), \quad (9)$$

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad x \in D, \quad (10)$$

$$w|_{\partial D} = \varphi(s, t), \quad s \in \partial D, \quad t \geq 0, \quad (11)$$

$$\frac{\partial w}{\partial \nu} \Big|_{\partial D} = \psi(s, t), \quad s \in \partial D, \quad t \geq 0. \quad (12)$$

Здесь A — линейный дифференциальный эллиптический оператор второго порядка с гладкими коэффициентами; D — область в \mathbb{R}^n с гладкой границей ∂D ; $\frac{\partial w}{\partial \nu}$ — производная по нормали границы ∂D области D , функция $f(t) \neq 0$ и непрерывна; α — постоянная, непрерывно дифференцируемые функции $w_0(x)$, $\varphi(s, t)$, $\psi(s, t)$ известны.

Теорема 1. Пусть $\tilde{w}(x, t)$ — решение начально-краевой задачи:

$$\alpha \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t} = A\tilde{w}, \quad \tilde{w}|_{t=0} = w_0(x), \quad \tilde{w}|_{\partial D} = \varphi(s, t),$$

а числа μ_k и функции $u_k(x)$ суть собственные числа и собственные функции задачи на собственные значения:

$$Au_k + \mu_k u_k = 0, \quad u_k|_{\partial D} = 0, \quad k = 1, 2, \dots$$

Если функция $\tilde{\Psi}(s, t) = \psi(s, t) - \frac{\partial \tilde{w}(s, t)}{\partial \nu}$, $s \in \partial D$, представляется в виде формального ряда

$$\tilde{\Psi}(s, t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \frac{\partial u_k(s)}{\partial \nu} \int_0^t f(p) e^{-\frac{\mu_k}{\alpha}(t-p)} dp,$$

где a_k — некоторые постоянные, то искомые функции $w(x, t)$, $\lambda(x)$ обратной задачи (9)–(12) представляются в виде формальных рядов

$$w(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k u_k(x) \int_0^t f(p) e^{-\frac{\mu_k}{\alpha}(t-p)} dp + \tilde{w}(x, t), \quad \lambda(x) = \alpha \sum_{k=1}^{\infty} a_k u_k(x).$$

Доказательство теоремы осуществляется непосредственной проверкой. При этом построение искомых функций $w(x, t)$, $\lambda(x)$ обратной задачи состоит в следующем.

I. Решение первой краевой задачи (поиск функции $\tilde{w}(x, t)$).

II. Нахождение собственных чисел и собственных функций оператора A (поиск μ_k и $u_k(x)$).

III. Построение функции $\tilde{\psi}(s, t) = \psi(s, t) - \frac{\partial \tilde{w}(x, t)}{\partial \nu} \Big|_{x=s \in \partial D}$.

IV. Вычисление постоянных a_k , $k = 1, 2, \dots$, из разложения функции $\tilde{\psi}(s, t)$:

$$\tilde{\psi}(s, t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \frac{\partial u_k(s)}{\partial \nu} \int_0^t f(p) e^{-\frac{\mu_k}{\alpha}(t-p)} dp,$$

что связано с полнотой системы функций $\frac{\partial u_k(s)}{\partial \nu} \int_0^t f(p) e^{-\frac{\mu_k}{\alpha}(t-p)} dp$.

V. Нахождение функций $w(x, t)$, $\lambda(x)$ в соответствии с теоремой 1.

Замечание 3. Если $f(t) = \delta(t)$ — дельта-функция Дирака, то разложение функции $\tilde{\psi}(s, t)$ имеет вид

$$\tilde{\psi}(s, t) = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{\infty} a_k \frac{\partial u_k(s)}{\partial \nu} e^{-\frac{\mu_k}{\alpha} t},$$

и, таким образом, основная проблема полноты систем функций $\frac{\partial u_k(s)}{\partial \nu} e^{-\frac{\mu_k}{\alpha} t}$ определяется собственными функциями и собственными числами оператора A .

Перейдем теперь к нелинейным обратным задачам.

Если $A = \Delta$ и краевые условия имеют специальный вид, то можно определять кроме функции $\lambda(x)$ и коэффициент $k(x)$. А именно, рассмотрим обратную задачу для параболического уравнения: найти три функции $w(x, t)$, $k(x)$, $\lambda(x)$, $x \in D \subset \mathbb{R}^n$, $t \geq 0$, такие, что

$$\frac{\partial w}{\partial t} = k(x) \Delta w + f(t) \lambda(x), \quad (13)$$

$$w|_{\partial D} = \varphi(s, t), \quad \frac{\partial w}{\partial \nu} \Big|_{\partial D} = \psi(s, t), \quad s \in \partial D, \quad (14)$$

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad x \in D, \quad (15)$$

непрерывно дифференцируемые функции $f(t) \neq 0$, $\varphi(s, t)$, $\psi(s, t)$, $w_0(x)$ известны, D — область в \mathbb{R}^n с гладкой границей ∂D .

Теорема 2. Пусть функция $\varphi(s, t)$ обратной задачи (13)–(15) имеет специальное аналитическое представление

$$\varphi(s, t) = F(v_0(s), t) + \tilde{\varphi}(s, t),$$

где $F(y, t) \neq 0$ — некоторое решение параболического уравнения $\frac{\partial F}{\partial t} = \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}$, $t \geq 0$; $y \in \mathbb{R}$, $v_0(s) \neq 0$ — непрерывная функция; $\tilde{\varphi}(s, t)$ — фиксированная дифференцируемая добавка, возможно равная нулю, и пусть $v(x)$, $x \in D \subset \mathbb{R}^n$, — гармоническая функция

такая, что $v|_{\partial D} = v_0(s)$, причем $|\nabla v| \neq 0$. Если $\tilde{w}(x, t)$ — решение начально-краевой задачи

$$\frac{\partial \tilde{w}}{\partial t} = \frac{1}{|\nabla v(x)|^2} \Delta \tilde{w}, \quad \tilde{w}|_{t=0} = w_0(x) - F(v(x), 0), \quad \tilde{w}|_{\partial D} = \tilde{\varphi}(s, t),$$

а $u_k(x)$, μ_k — собственные функции и собственные числа задачи на собственные значения

$$\frac{1}{|\nabla v(x)|^2} \Delta u_k + \mu_k u_k = 0, \quad u_k|_{\partial D} = 0, \quad k = 1, 2, \dots$$

и последовательность чисел a_k , $k = 1, 2, \dots$ определена разложением

$$\sum_{k=1}^{\infty} a_k \frac{\partial u_k(s)}{\partial v} \int_0^t f(p) e^{-\mu_k(t-p)} dp = \Psi(s, t) - \frac{\partial \tilde{w}(s, t)}{\partial v} - \frac{\partial F(v_0(s), t)}{\partial y} \frac{\partial v(s)}{\partial v},$$

то имеют место формулы

$$w(x, t) = F(v(x), t) + \tilde{w}(x, t) + \sum_{k=1}^{\infty} a_k u_k(x) \int_0^t f(p) e^{-\mu_k(t-p)} dp,$$

$$k(x) = \frac{1}{|\nabla v(x)|^2}, \quad \lambda(x) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k u_k(x).$$

Доказательство осуществляется непосредственной проверкой.

Таким образом, как и в линейных задачах, построение решения нелинейной обратной задачи связано с классическими проблемами теории дифференциальных уравнений. При этом решение $w(x, t)$ представляется в виде суммы трех функций: $F(V(x), t)$, $\tilde{w}(x, t)$, $\sum_{k=1}^{\infty} a_k u_k(x) \int_0^t f(p) e^{-\mu_k(t-p)} dp$, каждая из которых несет определенную смысловую нагрузку. Первая функция $F(V(x), t)$ определяет коэффициент $k(x)$, вторая функция $\tilde{w}(x, t)$ ответственна за произвол в граничных и начальных условиях, а третья определяет функцию источника. Разумеется основным вопросом здесь является возможность и обоснованность представления краевого условия $\varphi(s, t)$ в виде $F(v_0(s), t) + \tilde{\varphi}(s, t)$. Заметим только, что, например, функции $F(y, t)$ и $v_0(s)$ можно находить из вариационного принципа $\min \|\varphi(s, t) - F(v_0(s), t)\|$, где $\|\cdot\|$ — некоторая норма.

Для параболического уравнения более общего вида и более сложного представления следа решения можно рассмотреть обратную задачу поиска трех коэффициентов и правой части, а именно найти решение $w(x, t)$, коэффициенты $\rho(x)$, $k(x)$, $\mu(x)$ и $\lambda(x)$, $x \in D \subset \mathbb{R}^n$, $t \geq 0$, такие, что

$$\rho(x) \frac{\partial w}{\partial t} = \operatorname{div}(k(x) \nabla w) + \mu(x) w + \lambda(x) f(t), \quad x \in D, \quad t > 0, \quad (16)$$

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad x \in D, \quad (17)$$

$$w|_{\partial D} = \varphi(s, t), \quad \left. \frac{\partial w}{\partial v} \right|_{\partial D} = \Psi(s, t), \quad s \in \partial D, \quad t > 0, \quad (18)$$

где гладкие функции $w_0(x)$, $\varphi(s, t)$, $\Psi(s, t)$ известны, D — область в \mathbb{R}^n с гладкой границей ∂D .

Теорема 3. Пусть функция $\varphi(s, t)$ обратной задачи (16)–(18) имеет специальное представление

$$\varphi(s, t) = \int_0^{\infty} (Q(p)F_1(V_0(s), p) + R(p)F_2(V_0(s), p)) e^{-pt} dp + \tilde{\varphi}(s, t),$$

где $Q(p)$, $R(p)$ — достаточно быстро убывающие на бесконечности функции (например, финитные); $V_0(s)$ — непрерывная функция; $\tilde{\varphi}(s, t)$ — фиксированная дифференцируемая добавка, возможно равная нулю; $F_1(z, p)$, $F_2(z, p)$ — фундаментальная система решений обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка

$$F''(z) + b(z)F'(z) + (pa(z) + c(z))F(z) = 0,$$

так что имеют место формулы

$$a(z) = \frac{\partial}{\partial p} \left(\frac{\frac{\partial^2 F_1}{\partial z^2} \frac{\partial F_2}{\partial z} - \frac{\partial^2 F_2}{\partial z^2} \frac{\partial F_1}{\partial z}}{\frac{\partial F_1}{\partial z} F_2 - \frac{\partial F_2}{\partial z} F_1} \right), \quad b(z) = -\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial F_1}{\partial z} F_2 - \frac{\partial F_2}{\partial z} F_1 \right),$$

$$c(z) = \frac{\frac{\partial^2 F_1}{\partial z^2} \frac{\partial F_2}{\partial z} - \frac{\partial^2 F_2}{\partial z^2} \frac{\partial F_1}{\partial z}}{\frac{\partial F_1}{\partial z} F_2 - \frac{\partial F_2}{\partial z} F_1} - p \frac{\partial}{\partial p} \left(\frac{\frac{\partial^2 F_1}{\partial z^2} \frac{\partial F_2}{\partial z} - \frac{\partial^2 F_2}{\partial z^2} \frac{\partial F_1}{\partial z}}{\frac{\partial F_1}{\partial z} F_2 - \frac{\partial F_2}{\partial z} F_1} \right),$$

при этом $a(z) > 0$. Пусть, далее, $V(x)$ — гармоническая в области D функция, такая, что $V|_{\partial D} = V_0(s)$, причем $\nabla V \neq 0$.

Положим

$$\rho(x) = a(V(x)) |\nabla V|^2 \exp \left(\int_0^{V(x)} b(z) dz \right), \quad k(x) = \exp \left(\int_0^{V(x)} b(z) dz \right),$$

$$\mu(x) = c(V(x)) |\nabla V|^2 \exp \left(\int_0^{V(x)} b(z) dz \right)$$
(19)

и пусть $u_k(x)$, μ_k , $k = 1, 2, \dots$ — собственные функции и собственные значения оператора

$$A = \frac{1}{\rho(x)} \sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_j} \left(k(x) \frac{\partial}{\partial x_j} \right) + \frac{\mu(x)}{\rho(x)}, \quad Au_k + \mu_k u_k = 0, \quad u_k|_{\partial D} = 0,$$

а $\tilde{w}(x, t)$ — решение первой краевой задачи для уравнения $\frac{\partial \tilde{w}}{\partial t} = A\tilde{w}$ с условиями

$$\tilde{w}|_{t=0} = w_0(x) - \int_0^{\infty} (Q(p)F_1(V(x), p) + R(p)F_2(V(x), p)) e^{-pt} dp, \quad \tilde{w}|_{\partial D} = \tilde{\varphi}(s, t),$$

и постоянные a_k определены из равенства

$$\tilde{\psi}(s, t) = \psi(s, t) - \frac{\partial V(s)}{\partial \nu} \int_0^{\infty} \left(Q(p) \frac{\partial F_1(V_0(s), p)}{\partial z} + R(p) \frac{\partial F_2(V_0(s), p)}{\partial z} \right) e^{-pt} dp - \frac{\partial \tilde{w}(s, t)}{\partial \nu} =$$

$$= \sum_{k=1}^n a_k \frac{\partial u_k(s)}{\partial \mathbf{v}} \int_0^t b(p) e^{-\mu_k(t-p)} dp.$$

Тогда коэффициенты $\rho(x)$, $k(x)$, $\mu(x)$ определены равенствами (19), и

$$\begin{aligned} w(x, t) &= \int_0^\infty (Q(p)F_1(V(x), p) + R(p)F_2(V(x), p)) e^{-pt} dp + \\ &\quad + \tilde{w}(x, t) + \sum_{k=1}^\infty a_k u_k(x) \int_0^t b(p) e^{-\mu_k(t-p)} dp, \\ \lambda(x) &= \rho(x) \sum_{k=1}^\infty a_k u_k(x) \end{aligned}$$

есть решение обратной задачи (16)–(18).

Пример 6. Следу $\varphi(s, t)$ решения $w(x, t)$ на границе ∂D

$$\begin{aligned} \varphi(s, t) &= \int_{-\infty}^\infty \left(Q(\omega) \exp(i\omega \sqrt[3]{u_0(s)}) (i\omega \sqrt[3]{u_0(s)} - 1) + \right. \\ &\quad \left. + R(\omega) \exp(-i\omega \sqrt[3]{u_0(s)}) (i\omega \sqrt[3]{u_0(s)} + 1) \right) e^{i\omega t} d\omega + \tilde{\varphi}(s, t), \end{aligned}$$

$u_0(s) > 0$, $s \in \partial D$, соответствует уравнение

$$\rho(x) \frac{\partial w}{\partial t} = \Delta w + \lambda(x) f(t),$$

при этом

$$\rho(x) = \frac{1}{9} (u(x))^{-4/3} |\nabla u|^2,$$

где $u(x)$ — гармоническая функция такая, что $u|_{\partial D} = u_0(s)$, $s \in \partial D$.

Таким образом, в данном случае поиск коэффициента $\rho(x)$ сведен к задаче Дирихле для уравнения Лапласа. Остальные функции определяются по схеме, аналогичной схеме теоремы 3.

В начале работы приведена необычная экономическая интерпретация решения и коэффициентов параболического уравнения. Существенно используя независимость коэффициентов и функции источника от времени в параболическом уравнении, можно провести небольшое дополнительное исследование линейной обратной задачи, что и делается ниже.

Лемма 8. Пусть функция $w(x, t)$, $x \in D \subseteq \mathbb{R}^n$, $\alpha \leq t \leq \beta$, является решением параболического уравнения

$$\rho(x) \frac{\partial w}{\partial t} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(k(x) \frac{\partial w}{\partial x_i} \right) + \lambda(x) \quad (20)$$

с коэффициентами $k(x)$, $\rho(x)$ и правой частью $\lambda(x)$, не зависящими от переменной t . Тогда имеет место тождество

$$\rho(x) \left(\frac{\partial w}{\partial t} \right)^2 = \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(k(x) \frac{\partial w}{\partial x_i} \frac{\partial w}{\partial t} \right) - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left(k(x) \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial w}{\partial x_i} \right)^2 \right) + \frac{\partial}{\partial t} (\lambda(x) w). \quad (21)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Домножим уравнение (20) на $\frac{\partial w}{\partial t}$ и воспользуемся тождествами

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \left(k(x) \frac{\partial w}{\partial x_i} \right) \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(k(x) \frac{\partial w}{\partial x_i} \frac{\partial w}{\partial t} \right) - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left(k(x) \left(\frac{\partial w}{\partial x_i} \right)^2 \right), \quad i = 1, \dots, n.$$

Следствие 4 (единственность). Пусть заданы $k(x) > 0$, $\rho(x) > 0$, и

$$w|_{\partial D} = 0, \quad w|_{t=\alpha} = w|_{t=\beta} = 0. \quad (22)$$

Тогда $\lambda(x) = 0$, $w(x, t) = 0$, $x \in D$, $\alpha \leq t \leq \beta$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Интегрируя тождество (21), с учетом данных (22), получаем

$$\int_D \int_{\alpha}^{\beta} \rho(x) \left(\frac{\partial w}{\partial t} \right)^2 dx dt = 0.$$

Отсюда в силу того, что $\rho(x) > 0$, получаем $\frac{\partial w}{\partial t} = 0$. Так как $w|_{t=\alpha} = 0$, то $w = 0$. Из (20) следует, что $\lambda(x) = 0$.

Следствие доказано.

Следствие 5 (формула для коэффициента λ). Если $w|_{\partial D} = \varphi(s)$, $s \in \partial D$, т. е. функция $\varphi(s)$ не зависит от переменной t и $w|_{t=\alpha} = w|_{t=\beta} = w_0(x)$, то имеет место следующая формула для коэффициента $\lambda(x)$:

$$\lambda(x) = - \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(k(x) \frac{\partial w_0}{\partial x_i} \right).$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из (21) интегрированием получается равенство

$$\int_D \int_{\alpha}^{\beta} \rho(x) \left(\frac{\partial w}{\partial t} \right)^2 dx dt = 0.$$

Отсюда в силу того, что $\rho(x) > 0$, получаем $\frac{\partial w}{\partial t} = 0$, т. е. решение $w(x, t)$, оказывается, не зависит от переменной t . Подставляя в (20) значение $t = \alpha$ (или β), получаем искомую формулу для $\lambda(x)$.

Далее рассматриваются обратные задачи для параболических уравнений поиска решений и двух зависимых коэффициентов. Явные формулы для решений обратных задач получаются с точностью до решения задачи Коши

$$\frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \frac{\partial F}{\partial t}, \quad F|_{y=0} = \alpha(t), \quad \frac{\partial F}{\partial y} \Big|_{y=0} = \beta(t).$$

Так, обратная задача для параболического самосопряженного уравнения состоит в поиске функций $w(x, t)$, $A(x)$, $C(x)$ таких, что

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \left(A(x) \frac{\partial w}{\partial x} \right) + C(x)w,$$

$$w|_{t=0} = w_0(x), \quad w|_{x=0} = \alpha(t), \quad \frac{\partial w}{\partial x} \Big|_{x=0} = \beta(t), \quad (23)$$

где $w_0(x) > 0$, $\alpha(t) > 0$, $\beta(t) > 0$, $w_0(0) = \alpha(0)$, $w_0'(0) = \beta(0)$ — заданные дважды непрерывно дифференцируемые функции, $0 \leq x < \infty$, $t \in \mathbb{R}$.

Теорема 4. Пусть $F(y, t)$ — решение задачи Коши по переменной y :

$$\frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \frac{\partial F}{\partial t}, \quad F|_{y=0} = \alpha(t), \quad \left. \frac{\partial F}{\partial y} \right|_{y=0} = \beta(t),$$

и $\varphi(y) = \int_0^y F_0^2(p) dp$, $F_0(p) = F(p, 0)$. Имеют место формулы

$$w(x, t) = \sqrt{V'(x)} F(V(x), t), \quad A(x) = \frac{1}{V'^2}, \quad C(x) = \frac{5(V'')^2 - 2V'''V'}{4(V')^4},$$

где $V(x) = \varphi^{-1} \left(\int_0^x w_0^2(p) dp \right)$.

Для несамосопряженного уравнения

$$\frac{\partial w}{\partial t} = A(x) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + C(x)w$$

с начально-краевыми условиями (23) имеет место следующее утверждение.

Теорема 5. Пусть $F(y, t)$ — решение задачи Коши по переменной y :

$$\frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \frac{\partial F}{\partial t}, \quad F|_{y=0} = \alpha(t), \quad \left. \frac{\partial F}{\partial y} \right|_{y=0} = \beta(t),$$

и $\varphi(y) = \int_0^y \frac{dp}{F_0^2(p)}$, где $F_0(p) = F(p, 0)$. Тогда имеют место формулы

$$w(x, t) = \frac{1}{\sqrt{V'(x)}} F(V(x), t), \quad A(x) = \frac{1}{V'^2}, \quad C(x) = \frac{2V'''V' - 3(V'')^2}{4(V')^4},$$

где $V(x) = \varphi^{-1} \left(\int_0^x \frac{dp}{w_0^2(p)} \right)$.

Другие сходные результаты по одномерным обратным задачам поиска трех связанных коэффициентов можно найти в работе [14].

Список литературы

1. *Соболев С. Л.* Функционально-инвариантные решения волнового уравнения // Тр. Физ.-мат. ин-та им. В. А. Стеклова. 1934. Т. 5. С. 259–264.
2. *Колмогоров А. Н.* Об аналитических методах в теории вероятностей // Успехи мат. наук. 1938. Вып. 5. С. 5–41.
3. *Лаврентьев М. М., Резницкая К. Г., Яхно В. Г.* Одномерные обратные задачи математической физики. Новосибирск: Наука, 1982.
4. *Владимиров В. С.* Уравнения математической физики. М.: Наука, 1981.
5. *Марчук Г. И.* Математическое моделирование в проблеме окружающей среды // Математическое моделирование. Современные проблемы математической физики и вычислительной математики. М.: Наука, 1989. С. 238–254.

6. Малков А. С., Малинецкий Г. Г., Чернавский Д. С. Моделирование развития аграрных обществ с позиции нелинейной динамики // Новое в синергетике. Новая реальность, новые проблемы, новое поколение. М.: Наука, 2007. С. 134–148.
7. Бицадзе А. В. Уравнения математической физики. М.: Наука, 1982.
8. Anikonov Yu. E. Formulas in Inverse and Ill-Posed Problems. Utrecht: VSP, 1997.
9. Аниконов Ю. Е., Пятков С. Г. О некоторых представлениях решений обратных задач для уравнений второго порядка // Неклассические уравнения математической физики: Межвуз. сб. науч. тр. Новосибирск, 1993. С. 108–111.
10. Аниконов Ю. Е., Аюпова Н. Б. Формулы для решений и коэффициентов дифференциальных уравнений 2-го порядка и обратные задачи. Препринт № 165, ИМ СО РАН. Новосибирск, 2005.
11. Аниконов Ю. Е. Конструктивные методы исследования обратных задач для эволюционных уравнений // Сиб. журн. индустр. мат. 2008. Т. 11, № 2. С. 3–20.
12. Аниконов Ю. Е., Нещадим М. В. Аналитические представления решений ряда обратных задач математической физики. Препринт № 218, ИМ СО РАН. Новосибирск, 2009.
13. Congwei Liu, Lizhong Peng, Generalized Helgason-Fourier Transforms Associated to Variants of the Laplace-Beltrami Operators on the Unit Ball in \mathbb{R}^n // Indiana University Math. Journal. 2009. Vol. 58. No. 3. P. 1457–1491.
14. Аниконов Ю. Е., Кривцов Ю. В., Нещадим М. В. Нелинейные задачи теории управления. Препринт № 227, ИМ СО РАН. Новосибирск, 2009.

Материал поступил в редколлегию 11.06.2010

Адреса авторов

АНИКОНОВ Юрий Евгеньевич
Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН
пр. Акад. Коптюга, 4, Новосибирск, 630090, Россия
e-mail: anikon@math.nsc.ru

НЕЩАДИМ Михаил Владимирович
Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН
пр. Акад. Коптюга, 4, Новосибирск, 630090, Россия
e-mail: neshch@math.nsc.ru